



DPSI Micro - RCS (RV)

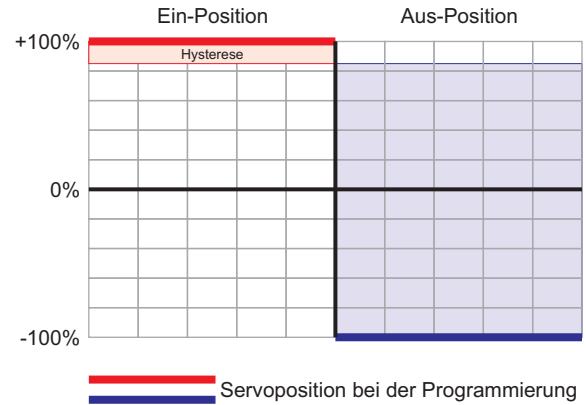
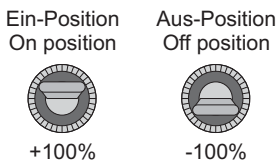
Ergänzung zur Bedienungsanleitung

Unter bestimmten Voraussetzungen kann es sein, dass der **RCS** nicht korrekt einschaltet. Das Phänomen kann bei bestimmten Empfängern, die nicht über eine hohe Auflösung von z.B. 1024 Schritten verfügen, passieren.

Wenn der Schaltvorgang nicht über einen analogen Geber (z.B. die Gas-trimmung) erfolgt, sondern über einen Kippschalter, kann es sein, dass nach Erlernen der Schaltpunkte der angeschlossene Verbraucher unter Umständen nicht immer eingeschaltet wird.

Das lässt sich damit erklären, dass bei der Programmierung eine bestimmte Hysterese programmiert wird, die unter Umständen für den verwendeten Empfänger zu klein ist (siehe Grafik).

Beispiel Kippschalter



Bei manchen Empfängern liegen die +100% durch Streuung unterhalb der Hysterese-Schwelle. In dem Fall ist der Mischer für den Schaltgeber **NACH** der Programmierung des **DPSI Micro - RCS (RV)** für die Ein-Position des Schaltgebers einfach auf z.B. 101% zu programmieren.

Das bedeutet: wenn der Schalter am Sender in die Ein-Position gesetzt wird, muss der entsprechende Servoausgang anstelle der ursprünglichen +100% nun +101% haben (d.h. 1% mehr als bei der Programmierung des **RCS**). Dies lässt sich einfach realisieren und kontrollieren.

Analog verhält sich das natürlich bei jeder anderen Schaltposition, wenn diese nicht z.B. +100% beträgt. Wenn bei der Programmierung des **RCS** der Servoausgang also z.B. +40% hat, so muss er nach erfolgter Programmierung auf +41% geändert werden. Bei negativen Werten: z.B. -40% bei der Programmierung und -41% nach erfolgter Programmierung.



DPSI Micro - RCS (RV)

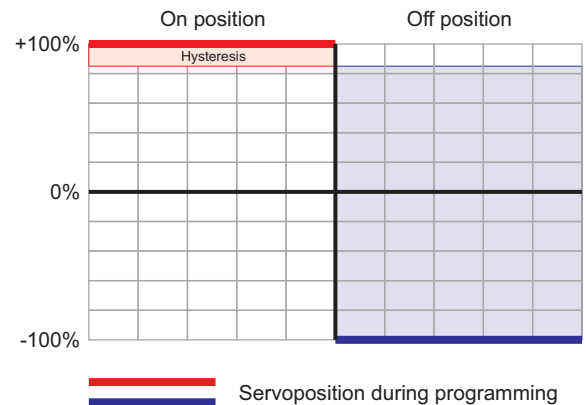
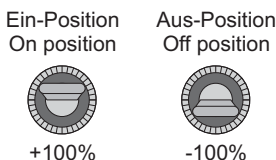
Operating Instructions Supplement

The **RCS** does not turn on correctly under certain circumstances. This phenomenon shows up with certain receivers, which do not possess over resolutions of e.g. 1024 steps.

If the switching is not conducted by an analog actuator (e.g. throttle trim), but by a rocker switch, it is possible that the connected consumer is not always turned on under certain circumstances after learning the switching positions.

This can be explained by a certain hysteresis being programmed which is too small for the used receiver under certain circumstances (see graphic).

Example Rocker Switch



Due to variation, the +100% level is below the hysteresis-threshold for some receivers. In this case, simply program the mixer of the switch actuator to e.g. 101% **AFTER** programming the **DPSI Micro - RCS (RV)** for the on-position of the switch actuator.

This means: if the switch at the transmitter is set to the on-position, the corresponding servo output must show 101% instead of the original 100% (i.e. 1% more than at programming). That's simple to conduct and to control.

This is naturally analogue to all other switch positions if not set to 100%. If at programming of the **RCS** the servo output shows e.g. +40%, just program it to +41% after programming. For negative values: e.g. -40% at programming, -41% after programming.